Erweitertes kabelloses Fußpedal

Kurzanleitung

DE

Kompatibel mit GPS-geführten Trollingmotoren von Lowrance® und Simrad®, ausgenommen der Ghost®-Serie.

Propeller EIN/AUS

Um den Propeller einzukuppeln, halten Sie den Taster (**B**) gedrückt. Lassen Sie den Taster los, um den Propeller auszukuppeln.

Lenkung

Drücken Sie das vordere Ende (**A**) nach unten, um nach Steuerbord zu steuern (rechts).

Drücken Sie das hintere Ende (**D**) nach unten, um nach Backbord zu steuern (links).

Um den Kurs im Autopilot-Modus anzupassen, halten Sie den Taster (**B**) gedrückt, während Sie das Pedal bewegen. Lassen Sie den Taster los, um die neue Richtung einzustellen.

Status-LED

Beim Einschalten leuchtet die LED (**C**) grün, orange oder rot, um den Batteriestatus des Fußpedals anzuzeigen.

Nach dem Einschalten zeigt ein langsames blaues Blinken an, dass das Pedal mit dem Trollingmotor verbunden ist.

EIN/AUS-Taste am Pedal (E)

Hinweis: *Bei Anschluss an eine 12-V-Stromversorgung (optional) schaltet sich das Fußpedal automatisch ein, sobald Strom anliegt.*

• •• ∴ ◀ ▶ Konfigurierbare Tasten

Sie können über ein angeschlossenes Multifunktionsdisplay, die Lowrance® oder Simrad® App auf einem Mobilgerät oder die FreeSteer™ Joystick-Fernbedienung bevorzugte Modi und Aktionen konfigurierbaren Tasten zuweisen.

Hinweis: *Bringen Sie Aufkleber (mitgeliefert) auf den neu programmierten Tasten an, um sich zu merken, welche Funktion Sie zugewiesen haben.*

Drehzahlregelung

Drehen Sie den Geschwindigkeitseinstellknopf nach vorn (von sich weg), um den Propellerschub in Prozent zu erhöhen.

⚓ Anker sperren

Drücken Sie die Taste kurz, um den Modus "Anker sperren" zu starten bzw. zu stoppen.

Hinweis: *Durch Drücken und Loslassen des Tasters wird auch der Modus "Anker sperren" deaktiviert.*

Optionales unteres Tastenmodul (Standard)

Drücken Sie diese Taste kurz, um den Propeller dauerhaft einzukuppeln. Drücken Sie diese Taste erneut kurz, um den Propeller auszukuppeln.

◀ ▶ Drücken Sie diese Taste kurz (oder halten Sie sie gedrückt), um den Trollingmotor nach links oder rechts zu lenken.

Anker-Jog

Drücken Sie im "Anker sperren"-Modus kurz ◀ oder ▶, um das Boot um 1,5 m (5 ft) nach links oder rechts zu bewegen.

Hinweis: ◀ ▶ *können verschiedene Funktionen zugewiesen werden.*

Wenn das untere Tastenmodul nicht benötigt wird, können Sie es deinstallieren. Eine Anleitung finden Sie in der Recon™ Dokumentation.

Für eine vollständige Anleitung scannen Sie, um die Recon™ Installations- und Betriebsanleitungen herunterzuladen.

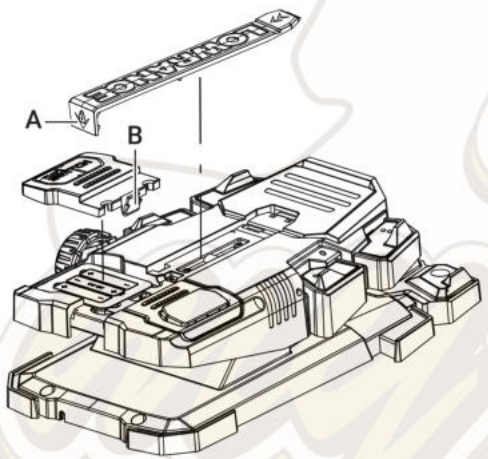
BOOTSHALLE

Batterien einlegen

Ziehen Sie an der Sicherungslasche (**A**) der mittleren Klammer ab, und entfernen Sie die mittlere Klammer.

Drücken Sie auf die Sicherungslasche (**C**) des FlipSwitch™, und entfernen Sie die Abdeckung des FlipSwitch™.

Heben Sie die Gummiabdeckung des Batteriefachs an, prüfen Sie die Polarität, und setzen Sie die drei mitgelieferten AA-Batterien ein. (Wenn das Pedal über einen längeren Zeitraum nicht benutzt wird, entnehmen Sie die Batterien.)



Koppeln und verbinden

Wenn das kabellose Advanced Pedal im Lieferumfang des Trollingmotors enthalten ist, ist es bereits per Bluetooth® mit dem Trollingmotor gekoppelt und stellt automatisch eine Verbindung her, wenn der Trollingmotor eingeschaltet ist und sich in Reichweite befindet.

Hinweis: *Unter idealen Bedingungen und bei ungehinderter Sicht auf den Trollingmotor beträgt die erwartete Reichweite maximal 25 m (80 ft) zum Trollingmotor.*

Nach dem Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen oder wenn das Pedal separat vom Trollingmotor erworben wurde, muss es mit dem Trollingmotor gekoppelt werden, um eine Verbindung zu ermöglichen.

Um das Pedal mit dem Trollingmotor zu koppeln, müssen der Trollingmotor und das Pedal in einem Abstand weniger als 4 m (13 ft) voneinander entfernt und eingeschaltet sein, und beide müssen sich im Bluetooth®-Kopplungsmodus befinden.

Zum Versetzen des **Trollingmotors** in den Bluetooth®-Kopplungsmodus halten Sie dessen EIN/AUS-Taste gedrückt.

Zum Versetzen des **Fußpedals** in den Bluetooth®-Kopplungsmodus halten Sie dessen EIN/AUS-Taste gedrückt.

Nach der Kopplung wechselt die LED am Pedal von einem schnellen blauen Blinken (Kopplungsmodus) für einige Sekunden zu einem dauerhaft leuchtenden Blau (erfolgreiche Kopplung).

Ein Fußpedal kann nur mit einem Trollingmotor gekoppelt werden. Wenn Sie die einen Trollingmotor vom Pedal **entkoppeln** wollen, verwenden Sie die FreeSteer™ Joystick-Fernbedienung (**Menü > Einstellungen > Pedal > Standardeinstellungen wiederherstellen**) oder die Mobil-App.

Hinweis: *Dadurch werden alle Einstellungen des Pedals auf ihre Standardwerte zurückgesetzt und die Zuweisungen von konfigurierbaren Tasten gelöscht.*

⚠ Sicherheit

Gefahr durch Propeller: Stoppen Sie den Trollingmotor sofort, wenn sich Personen in der Nähe Ihres Bootes im Wasser befinden.

Der Trollingmotor setzt eine angeforderte Aktion fort, auch wenn die Stromversorgung der Fernbedienung ausfällt. Machen Sie sich mit den Verfahren zum Ausschalten des Trollingmotors im Notfall vertraut. Dazu gehören das Drücken der EIN/AUS-Taste des Trollingmotors und das Trennen des Trollingmotors von der Stromversorgung.

Kalibrierung

Nachdem der Trollingmotor installiert wurde, kalibrieren Sie den Trollingmotorkompass und Versatz am Bug, bevor Sie einen Autopilot-Modus verwenden.

Hinweis: *Der Motor muss sich in Betriebsposition befinden, wobei sich die Unterwassereinheit ungehindert um 360° drehen können muss. Eine detaillierte Anleitung hierzu finden Sie in der Recon™ Betriebsanleitung.*

Versatz am Bug

Halten Sie ●● und ●●● zusammen gedrückt, bis die LEDs an der Halterung des Trollingmotors blau blinken.

Bewegen Sie die Unterwassereinheit, bis sie parallel zur Mittellinie des Bootes verläuft (nach vorne gerichtet), und drücken Sie kurz auf ⚓ am Pedal, um den Versatz am Bug einzustellen.

Kompasskalibrierung

Halten Sie ●● und ●●● zusammen gedrückt, bis die LEDs an der Halterung des Trollingmotors blau blinken.

Drücken Sie kurz die Taste ●●●, um die Kompass-kalibrierung zu starten. Der Trollingmotor dreht sich mehrere Sekunden lang automatisch und gibt einen langen Ton aus, wenn die Kalibrierung abgeschlossen ist.

Hinweis: *Nach erfolgreicher Kalibrierung dreht sich der Trollingmotor automatisch wieder in seine Mittellinienposition und geht in den manuellen Modus.*

Dokumentversion: 001

© 2024 Navico Group. Alle Rechte vorbehalten. Navico Group ist ein Geschäftsbereich der Brunswick Corporation.

®Reg. U.S. Pat. & Tm. Off und ™ Common-Law-Zeichen. Nähere Informationen zu den globalen Markenrechten und Akkreditierungen der Navico Group und anderer Unternehmen finden Sie unter www.navico.com/intellectual-property.